



CP2000

PARAMETRE MANUAL

5012602602

2012-03



CP P 2

Parametre Ayarları Özeti



⚡: Çalışma esnasında ayarlanabilen parametre.

- 1) Ayarlar yapıldıktan sonra değiştirilen parametre değerlerini sağdaki "Not" sütununa yazabilirsiniz.
- 2) Parametre ayarları ile ilgili daha detaylı bilgi için kullanıcı manuelini inceleyiniz.

Grup 0 Sürücü Parametreleri



IM: Induction Motor; PM: Permanent Magnet Motor

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|-----------------------------|--|---------------|-----|
| 00-00 | AC Motor Sürücü Kimlik Kodu | 4: 230V, 1HP (0.75kW) 5: 460 V, 1HP (0.75kW) 6: 230V, 2HP (1.5kW) 7: 460 V, 2HP (1.5kW) 8: 230V, 3HP (2.2kW) 9: 460 V, 3HP (2.2kW) 10: 230V, 5HP (3.7kW) 11: 460 V, 5HP (3.7kW) 12: 230V, 7.5HP (5.5kW) 13: 460 V, 7.5HP (5.5kW) 14: 230V, 10HP (7.5kW) 15: 460V, 10HP (7.5kW) 16: 230V, 15HP (11kW) 17: 460V, 15HP (11kW) 18: 230V, 20HP (15kW) 19: 460V, 20HP (15kW) 20: 230V, 25HP (18.5kW) 21: 460V, 25HP (18.5kW) 22: 230V, 30HP (22kW) 23: 460V, 30HP (22kW) 24: 230V, 40HP (30kW) 25: 460V, 40HP (30kW) 26: 230V, 50HP (37kW) 27: 460V, 50HP (37kW) 28: 230V, 60HP (45kW) 29: 460V, 60HP (45kW) 30: 230V, 75HP (55kW) 31: 460V, 75HP (55kW) 32: 230V, 100HP (75kW) 33: 460V, 100HP (75kW) 34: 230V, 125HP(90kW) 35: 460V, 125HP (90kW) 37: 460V, 150HP (110kW) 39: 460V, 175HP(132kW) 41: 460V, 215HP(160kW) 43: 460V, 250HP(185kW) 45: 460V, 300HP(220kW) 47: 460V, 375HP(280kW) 49: 460V, 425HP(315kW) 51: 460V, 475HP(355kW) 53: 460V, 536HP(400kW) 93: 460V, 5.5HP (4.0kW) | Sadece okunur | |
| 00-01 | AC Motor Sürücü Akım Oranı | Modele göre görüntülenir | Sadece okunur | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not | |
|-----------|--------------|--|---|-----|--|
| | 00-02 | Parametre Reset | 0: Fonksiyon yok 1: Parametreler sadece okunabilir.. 5: KWH display değerini 0'a resetle 0. 6: Reset PLC (CANopen Master Index dahil) 7: Reset CANopen Index (Slave) 9: Tüm parametreler fabrika ayarına resetlenir. (Ana frekans 50Hz) 10: Tüm parametreler fabrika ayarına resetlenir (Ana frekans 60Hz) | 0 | |
| ⚡ | 00-03 | Başlangıç Display Seçimi | 0: F (frekans komutu) 1: H (çıkış frekansı) 2: U (çoklu-fonksiyon display, Pr.00-04'e bakınız) 3: A (çıkış akımı) | 0 | |
| ⚡ | 00-04 | Çok fonksiyonlu display seçimi (Kullanıcı tanımlı) | 0: Çıkış akımı göster (A) 1: Sayıcı değeri göster (c) 2: Gerçek çıkış frekansını göster (H.) 3: DC-BUS voltajı göster (v) 4: Çıkış voltajı göster (E) 5: Çıkış güç açısı göster (n) 6: Çıkış gücünü göster kW (P) 8: Tahmini çıkış torkunu göster % (t) 10: PID geribesleme göster % (b) 11: AV11 göster % (1.) 12: ACI göster % (2.) 13: AV12 göster % (3.) 14: IGBT sıcaklığını göster °C (i.) 15: Kondansatör sıcaklığı göster °C (c.) 16: Dijital giriş durumu (ON/OFF) (i) 17: Dijital çıkış durumu (ON/OFF) (o) 18: Çoklu-adım hız (S) 19: Dijital giriş karşılık gelen CPU pin durumu (d.) 20: Dijital çıkışa karşılık gelen CPU pin durumu (0.) 25: Aşırı yük sayımı (0.00~100.00%)(h.) 26: Toprak Hatası GFF (Birim:%)(G.) 27: DC Bus voltaj dalgalanması (Birim: Vdc)(r.) 28: PLC data D1043 göster(C) 30: Kullanıcı tanımlı çıkış göster (U) 31: H değeri x Pr.00-05 Kullanıcı kazancı göster(K) | 3 | |
| | 00-05 | Gerçek Çıkış Frekansı için Kazanç Katsayısı | 0~160.00 | 0 | |
| | 00-06 | Yazılım Versiyonu | Sadece-okunabilir | ## | |
| ⚡ | 00-07 | Parametre Koruma Şifre Girişi | 0~65535 0~4: Şifre girişi deneme sayısını # kaydeder | 0 | |
| ⚡ | 00-08 | Parametre Koruma Şifre Ayarı | 0 ~ 65535 0: Şifre koruması yok / şifre doğru girildi (Pr00-07) 1: Parametre kilitli | 0 | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not | |
|-----------|--------------|--|--|-------------------|--|
| ⚡ | 00-09 | Gelişmiş Parametreleri Görüntüleme | Bit 0: Group 0 Bit 1: Group 1 Bit 2: Group 2 Bit 3: Group 3 Bit 4: Group 4 Bit 5: Group 5 Bit 6: Group 6 Bit 7: Group 7 Bit 8: Group 8 Bit 9: Group 9 | 0 | |
| | 00-11 | Hız Kontrol Modu | 0 : VF (V/F control) 2 : SVC (Sensörsüz vektör kontrol) | 0 | |
| ⚡ | 00-16 | Yük Seçimi | 0: Hafif yük 1: Normal yük | 0 | |
| | 00-17 | Taşıyıcı Frekansı | Hafif Yük 1-20HP 2~15KHz 25-60HP 2~10KHz 75-125HP 2~9KHz Normal Yük 1-15HP 2~15KHz 20-50HP 2~10KHz 60-100HP 2~9KHz | 8 6 4 2 | |
| | 00-18 | Rezerve | | | |
| | 00-19 | PLC komut maskesi (SOOC, SOOF, SOTC, SOPC) | 0~65535 | 0 | |
| ⚡ | 00-20 | Ana Frekans Komutu Kaynağı (AUTO) | 0: Dijital keypad 1: RS-485 seri haberleşme 2: Harici analog giriş (Pr.03-00) 3: Harici UP/DOWN terminali 6: CANopen haberleşme kartı 8: Haberleşme kartı (CANopen kart yok) | 0 | |
| ⚡ | 00-21 | Çalışma Komutu Kaynağı (AUTO) | 0: Dijital keypad 1: Harici terminaller. Keypad STOP pasif. 2: RS-485 seri haberleşme. Keypad STOP pasif. 3: CANopen haberleşme kartı 5: Haberleşme kartı (CANopen kart yok) | 0 | |
| ⚡ | 00-22 | Durma Metodu | 0: Rampalı durma 1: Serbest durma | 0 | |
| ⚡ | 00-23 | Motor Yönü Kontrolü | 0: İleri/geri çalışma aktif 1: Geri çalışma pasif 2: İleri çalışma pasif | 0 | |
| | 00-24 | Frekans Komutu Hafızası | Sadece okunabilir | Sadece okunabilir | |
| | 00-25 | Kullanıcı Tanımlı Karakteristikler | Bit 0~3: kullanıcı tanımlı ondalık hanesi 0000b: ondalık hanesi yok 0001b: bir basamak 0010b: iki basamak 0011b: üç basamak Bit 4~15: kullanıcı tanımlı birim 000xh: Hz 001xh: rpm 002xh: % 003xh: kg | 0 | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|---------------|-----------------------------------|--|-------------------|-----|
| 00-26 | Maksimum Kullanıcı Tanımlı Değer | 0: Pasif 0000b: 0~65535 (Pr.00-25 ayarı içinde ondalık hanesi yok) 0001b: 0.0~6553.5 (Pr.00-25 ayarı içinde bir ondalık hanesi) 0010b: 0.0~655.35(Pr.00-25 ayarı içinde iki ondalık hanesi) 0011b: 0.0~65.536 (Pr.00-25 ayarı içinde üç ondalık hanesi) | 0 | |
| 00-27 | Kullanıcı Tanımlı Değer | Sadece okunabilir | Sadece okunabilir | |
| 00-28 | Rezerve | | | |
| 00-29 | Local/Remote Seçimi | 0: Standart HOA fonksiyonu 1: Local/Remote geçişinde, sürücü stop olur 2: Local/Remote geçişinde, frekans ve çalışma durumu için sürücü REMOTE ayarında çalışır 3: Local/Remote geçişinde, frekans ve çalışma durumu için sürücü LOCAL ayarında çalışır 4: Local/Remote geçişinde, Local seçildiğinde sürücü LOCAL ayarında ve Remote seçildiğinde sürücü REMOTE ayarında çalışır. | 0 | |
| 00-30 | Ana Frekans Komutu Kaynağı (HAND) | 0: Dijital keypad 1: RS-485 seri haberleşme 2: Harici analog giriş (Pr.03-00) 3: Harici UP/DOWN terminal 6: CANopen haberleşme kartı 7: Rezerve 8: Haberleşme kartı (CANopen kart yok) | 0 | |
| 00-31 | Çalışma Komutu Kaynağı (HAND) | 0: Dijital keypad 1: Harici terminaller. Keypad STOP pasif. 2: RS-485 seri haberleşme. Keypad STOP pasif. 3: CANopen haberleşme kartı 5: Haberleşme kartı (CANopen kart yok) | 0 | |
| 00-32 | Dijital Keypad STOP Fonksiyonu | 0: STOP tuşu pasif 1: STOP tuşu aktif | 0 | |
| 00-33 ~ 00-47 | Rezerve | | | |
| 00-48 | Gösterge Filtre Zamanı (Akım) | 0.001~65.535 saniye | 0.100 | |
| 00-49 | Gösterge Filtre Zamanı (Keypad) | 0.001~65.535 saniye | 0.100 | |
| 00-50 | Yazılım Versiyonu (tarih) | Sadece okunabilir | ##### | |

Grup 1 Temel Parametreler

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|---|--|-----------------|-----|
| 01-00 | Maksimum Çalışma Frekansı | 50.00~600.00Hz | 60.00/ 50.00 | |
| 01-01 | Motor1: Maksimum Çıkış Frekansı(Hz) | 0.00~600.00Hz | 60.00/ 50.00 | |
| 01-02 | Motor1: Maksimum Çıkış Voltajı (V) | 230V: 0.0V~255.0V 460V: 0.0V~510.0V | 200.0 400.0 | |
| 01-03 | Motor 1 Orta-nokta Frekansı 1 | 0.00~600.00Hz | 3.00 | |
| ↗ 01-04 | Motor 1 Orta-nokta Voltajı 1 | 230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V | 11.0 22.0 | |
| 01-05 | Motor 1 Orta-nokta Frekansı 2 | 0.00~600.00Hz | 0.50 | |
| ↗ 01-06 | Motor 1 Orta-nokta Voltajı 2 | 230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V | 4.0 8.0 | |
| 01-07 | Motor 1 Minimum Çıkış Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| ↗ 01-08 | Motor 1 Minimum Çıkış Voltajı | 230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V | 0.0 0.0 | |
| 01-09 | Başlangıç Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0.50 | |
| ↗ 01-10 | Çıkış Frekansı Üst Limiti | 0.00~600.00Hz | 600.00 | |
| ↗ 01-11 | Çıkış Frekansı Alt Limiti | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 01-12 | Hızlanma Zamanı 1 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-13 | Yavaşlama Zamanı 1 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-14 | Hızlanma Zamanı 2 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-15 | Yavaşlama Zamanı 2 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-16 | Hızlanma Zamanı 3 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-17 | Yavaşlama Zamanı 3 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-18 | Hızlanma Zamanı 4 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-19 | Yavaşlama Zamanı 4 | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-20 | JOG Hızlanma Zamanı | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-21 | JOG Yavaşlama Zamanı | Pr.01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 sec | 10.00 10.0 | |
| ↗ 01-22 | JOG Frekansı | 0.00~600.00Hz | 6.00 | |
| ↗ 01-23 | 1 & 4. Hızlanma / Yavaşlama Frekansı Geçiş Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| ↗ 01-24 | Hızlanma Kalkış Zamanı 1 için S-eğrisi | Pr.01-45=0: 0.00~25.00 sec Pr.01-45=1: 0.0~250.0 sec | 0.20 0.2 | |
| ↗ 01-25 | Hızlanma Varış Zamanı 2 için S-eğrisi | Pr.01-45=0: 0.00~25.00 sec Pr.01-45=1: 0.0~250.0 sec | 0.20 0.2 | |
| ↗ 01-26 | Yavaşlama Kalkış Zamanı 1 için S-eğrisi | Pr.01-45=0: 0.00~25.00 sec Pr.01-45=1: 0.0~250.0 sec | 0.20 0.2 | |
| ↗ 01-27 | Yavaşlama Varış Zamanı 2 için S-eğrisi | Pr.01-45=0: 0.00~25.00 sec Pr.01-45=1: 0.0~250.0 sec | 0.20 0.2 | |
| 01-28 | İzin verilmeyen üst-limit Frekans 1 ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| 01-29 | İzin verilmeyen alt-limit Frekans 1 ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| 01-30 | İzin verilmeyen üst-limit Frekans 2 ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| 01-31 | İzin verilmeyen alt-limit Frekans 2 ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|---------------------|--|---|-----------------|-----|
| 01-32 | İzin verilmeyen üst-limit Frekans 3 ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| 01-33 | İzin verilmeyen alt-limit Frekans 3 ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| 01-34 | Sıfır-hız Modu | 0: Çıkış bekliyor 1: Sıfır-hız çalışma 2: Minimum Frekansta Çıkış (4 ^{üncü} çıkış frekansı) | 0 | |
| 01-35 | Motor 2 Maksimum Çıkış Frekansı | 0.00~600.00Hz | 60.00/ 50.00 | |
| 01-36 | Motor 2 Maksimum Çıkış Voltajı | 230V: 0.0V~255.0V 460V: 0.0V~510.0V | 200.0 400.0 | |
| 01-37 | Motor 2 Orta-nokta Frekansı 1 | 0.00~600.00Hz | 3.00 | |
| ↗ 01-38 | Motor 2 Orta-nokta Voltajı 1 | 230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V | 11.0 22.0 | |
| 01-39 | Motor 2 Orta-nokta Frekansı 2 | 0.00~600.00Hz | 0.50 | |
| ↗ 01-40 | Motor 2 Orta-nokta Voltajı 2 | 230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V | 2.0 4.0 | |
| 01-41 | Motor 2 Minimum Çıkış Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| ↗ 01-42 | Motor 2 Minimum Çıkış Voltajı | 230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V | 0.0 0.0 | |
| 01-43 | V/f Eğri Seçimi | 0: V/f eğri Pr.01-00~Pr.01-08 ile belirlenir 1: 1.5 güç eğrisi 2: 2 güç eğrisi | 0 | |
| ↗ 01-44 | Optimum Hızlanma / Yavaşlama Ayarı | 0: Lineer hızlı. /yavaşlama 1: Oto hızlı., lineer yavaşlama 2: Lineer hızlı., oto yavaşlama 3: Oto hızlanma/yavaşlama 4: Lineer, oto hızlanma / yavaşlama ile durma engeli (Pr.01-21-01-22 ile limitli) | 0 | |
| 01-45 | Hızlanma / Yavaşlama ve S-eğrisi için zaman birimi | 0: Birim: 0.01 saniye 1: Birim: 0.1saniye | 0 | |
| 01-46 | CANopen Hızlı Stop Zamanı | Pr. 01-45=0: 0.00~600.00 sec Pr. 01-45=1: 0.0~6000.0 sec | 1.00 | |
| 01-47 ~ 01-50 | Rezerve | | | |

Grup 2 Dijital Giriş/Çıkış Parametreleri

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|------------------------------------|--|--|---------------|-----|
| 02-00 | 2-kablolu/3-kablolu Çalışma Kontrol | 0: 2-kablolu çalışma mod 1 1: 2-kablolu çalışma mod 2 2: 3-kablolu çalışma | 0 | |
| 02-01 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 1 (MI1) | 0: Fonksiyon yok | 1 | |
| 02-02 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 2 (MI2) | 1: Çoklu-adım hız komutu 1 | 2 | |
| 02-03 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 3 (MI3) | 2: Çoklu-adım hız komutu 2 | 3 | |
| 02-04 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 4 (MI4) | 3: Çoklu-adım hız komutu 3 | 4 | |
| 02-05 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 5 (MI5) | 4: Çoklu-adım hız komutu 4 | 0 | |
| 02-06 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 6 (MI6) | 5: Reset | 0 | |
| 02-07 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 7 (MI7) | 6: JOG komutu(KPC-CC01 veya harici kontrol ile) | 0 | |
| 02-08 | Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 8 (MI8) | 7: Hızlanma/Yavaşlama hız engeli | 0 | |
| 02-26 | İlave I/O kartı giriş terminali (MI10) | 8: 1'inci, 2'nci hızlanma / yavaşlama zamanı seçimi | 0 | |
| 02-27 | İlave I/O kartı giriş terminali (MI11) | 9: 3'üncü, 4'üncü hızlanma / yavaşlama zamanı seçimi | 0 | |
| 02-28 | İlave I/O kartı giriş terminali (MI12) | 10: EF Girişi (Pr.07-20) | 0 | |
| 02-29 | İlave I/O kartı giriş terminali (MI13) | 11: Harici B.B girişi (Base Block) | 0 | |
| 02-30 | İlave I/O kartı giriş terminali (MI14) | 12: Çıkış stop | 0 | |
| 02-31 | İlave I/O kartı giriş terminali (MI15) | 13: Optimal hızlanma / yavaşlama zamanı iptal | 0 | |
| | | 14: Motor 1 ve motor 2 arası anahtarlama | | |
| | | 15: AVI1'den çalışma hızı komutu | | |
| | | 16: ACI'dan çalışma hızı komutu | | |
| | | 17: AVI2'den çalışma hızı komutu | | |
| | | 18: Acil stop (Pr.07-20) | | |
| | | 19: Dijital UP (yukarı) komutu | | |
| | | 20: Dijital DOWN (aşağı) komutu | | |
| | | 21: PID fonksiyonu pasif | | |
| | | 22: Sayıcı reset | | |
| | | 23: Sayıcı değeri girişi (MI6) | | |
| | | 24: FWD JOG komutu | | |
| | | 25: REV JOG komutu | | |
| | | 26: Rezerve | | |
| 27: ASR1/ASR2 seçimi | | | | |
| 28: Acil stop (EF1) | | | | |
| 29: Y-bağlantısı için sinyal onayı | | | | |
| 30: Δ-bağlantısı için sinyal onayı | | | | |
| 38: EEPROM yazma fonksiyonu pasif | | | | |
| 40: Serbest durmaya zorla | | | | |
| 41: HAND anahtarı | | | | |
| 42: AUTO anahtarı | | | | |
| 44~47: Rezerve | | | | |
| 49: Sürücü aktif | | | | |
| 51: PLC mod bit0 seçimi | | | | |
| 52: PLC mod bit1 seçimi | | | | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--------------|---|---|-------|
| | | 53: CANopen hızlı stop tetikleme | | |
| | | 54: UVW Manyetik Kontaktör On/Off doğrulama sinyali | | |
| | | 55: Fren Bırakma Doğrulama Sinyali | | |
| | | 56: Local/Remote Seçimi | | |
| | | 57: Rezerve | | |
| | | 58: Yangın modu aktif (RUN komutu ile) | | |
| | | 59: Yangın modu aktif (RUN komutu olmadan) | | |
| | | 60: Tüm motorlar pasif | | |
| | | 61: Motor#1 pasif | | |
| | | 62: Motor#2 pasif | | |
| | | 63: Motor#3 pasif | | |
| | | 64: Motor#4 pasif | | |
| | | 65: Motor #5 pasif | | |
| | | 66: Motor#6 pasif | | |
| | | 67: Motor#7 pasif | | |
| | | 68: Motor#8 pasif | | |
| | | 69~70: Rezerve | | |
| ↗ | 02-09 | UP/DOWN tuş modu | 0: Hızlanma / yavaşlama zamanı ile up/down 1: Sabit hız ile up/down (Pr.02-10) | 0 |
| ↗ | 02-10 | Sabit Hız UP / DOWN girişi hızlanma /yavaşlama hızı | 0.01~1.00Hz/ms | 1 |
| ↗ | 02-11 | Çok-fonksiyonlu Giriş Cevap Zamanı | 0.000~30.000 sec | 0.005 |
| ↗ | 02-12 | Çok-fonksiyonlu giriş modu seçimi | 0~65535 (0:N.O. ; 1 : N.C.) | 0 |
| ↗ | 02-13 | Çok-fonksiyonlu Çıkış 1 RY1 | 0: Fonksiyon yok | 11 |
| ↗ | 02-14 | Çok-fonksiyonlu Çıkış 2 RY2 | 1: Çalışma göstergesi | 1 |
| ↗ | 02-15 | Çok-fonksiyonlu Çıkış 3 RY3 | 2: Çalışma hızına ulaşıldı | |
| ↗ | 02-16 | Rezerve | | |
| ↗ | 02-17 | Rezerve | | |
| ↗ | 02-36 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO3) | 4: İstenilen frekansa ulaşıldı 2 (Pr.02-24) | 0 |
| ↗ | 02-37 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO4) | 5: Sıfır hız (Frekans komutu) | 0 |
| ↗ | 02-38 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO5) | 6: Sıfır hız, STOP dahil (Frekans komutu) | 0 |
| ↗ | 02-39 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO6) | 7: Aşırı tork (Pr.06-06~06-08) | 0 |
| ↗ | 02-40 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO7) | 8: Aşırı tork 2 | 0 |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not | |
|-----------|--------------|--|---|-----|--|
| ✓ | 02-41 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO8) | 9: Sürücü hazır | 0 | |
| ✓ | 02-42 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO9) | 10: Düşük voltaj uyarısı (LV) (Pr.06-00) | 0 | |
| ✓ | 02-43 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO10) | 11: Arıza göstergesi | 0 | |
| ✓ | 02-44 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO11) | 12: Mekanik fren bırakma (Pr.02-32) | 0 | |
| ✓ | 02-45 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO12) | 13: Aşırı ısı uyarısı (Pr.06-15) | 0 | |
| ✓ | 02-46 | I/O ilave kart çıkış terminali (MO13) | 14: Yazılımsal fren sinyali göstergesi (Pr.07-00) | 0 | |
| | | 15: PID geribesleme hatası | | | |
| | | 16: Kayma hatası (oSL) | | | |
| | | 17: Terminal sayma değerine ulaşıldı, 0'a geri dönmez (Pr.02-20) | | | |
| | | 18: Terminal sayma değerine ulaşıldı, 0'a geri döner (Pr.02-19) | | | |
| | | 19: Base Block | | | |
| | | 20: Uyarı çıkışı | | | |
| | | 21: Aşırı voltaj uyarısı | | | |
| | | 22: Aşırı-akım durma engeli uyarısı | | | |
| | | 23: Aşırı-voltaj durma engeli uyarısı | | | |
| | | 24: Çalışma modu göstergesi | | | |
| | | 25: İleri (Forward) komutu | | | |
| | | 26: Geri (Reverse) komutu | | | |
| | | 27: Akım \geq Pr.02-33 (\geq 02-33) olduğunda çıkış | | | |
| | | 28: Akım \leq Pr.02-33 (\leq 02-33) olduğunda çıkış | | | |
| | | 29: Frekans \geq Pr.02-34 (\geq 02-34) olduğunda çıkış | | | |
| | | 30: Frekans \leq Pr.02-34 (\leq 02-34) olduğunda çıkış | | | |
| | | 31: Motor bobini için Y bağlantısı | | | |
| | | 32: Motor bobini için Δ bağlantısı | | | |
| | | 33: Sıfır hız (gerçek çıkış frekansı) | | | |
| | | 34: Sıfır hız stop dahil (gerçek çıkış frekansı) | | | |
| | | 35: Hata çıkışı seçimi 1 (Pr.06-23) | | | |
| | | 36: Hata çıkışı seçimi 2 (Pr.06-24) | | | |
| | | 37: Hata çıkışı seçimi 3 (Pr.06-25) | | | |
| | | 38: Hata çıkışı seçimi 4 (Pr.06-26) | | | |
| | | 40: Hıza ulaşıldı (Stop dahil) | | | |
| | | 44: Düşük akım çıkışı (Pr.06-71 ~ 06-73 ile kullanılır) | | | |
| | | 45: UVW Çıkışı Elektromanyetik Kontaktör Sinyali | | | |
| | | 47: Fren bırakma çıkışı | | | |
| | | 50: CANopen kontrol için çıkış | | | |
| | | 51: RS585 için çıkış | | | |
| | | 52: Haberleşme kartı için çıkış | | | |
| | | 53: Yangın modu göstergesi | | | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--------------|--|---|---------------|
| | | 54: Yangın Bypass modu göstergesi | | |
| | | 55: Motor #1 Çıkış | | |
| | | 56: Motor #2 Çıkış | | |
| | | 57: Motor #3 Çıkış | | |
| | | 58: Motor#4 Çıkış | | |
| | | 59: Motor#5 Çıkış | | |
| | | 60: Motor #6 Çıkış | | |
| | | 61: Motor#7 Çıkış | | |
| | | 62: Motor#8 Çıkış | | |
| ✓ | 02-18 | Çok-fonksiyonlu çıkış yönü | 0~65535 (0 : N.O. ; 1 : N.C.) | 0 |
| ✓ | 02-19 | Terminal sayma değerine ulaşıldı (0'a döner) | 0~65500 | 0 |
| ✓ | 02-20 | Ön sayma değerine ulaşıldı (0'a dönmez) | 0~65500 | 0 |
| ✓ | 02-21 | Dijital Çıkış Kazancı (DFM) | 1~166 | 1 |
| ✓ | 02-22 | İstenilen frekansa ulaşıldı 1 | 0.00~600.00Hz | 60.00/50.00 |
| ✓ | 02-23 | İstenilen frekansa ulaşıldı 1 genişliği | 0.00~600.00Hz | 2.00 |
| ✓ | 02-24 | İstenilen frekansa ulaşıldı 2 | 0.00~600.00Hz | 60.00/50.00 |
| ✓ | 02-25 | İstenilen frekansa ulaşıldı 2 genişliği | 0.00~600.00Hz | 2.00 |
| | 02-32 | Fren Gecikme Zamanı | 0.000~65.000 sec | 0.000 |
| ✓ | 02-33 | Çok-fonksiyonlu çıkış terminali için akım çıkışı seviyesi ayarı | 0~100% | 0 |
| ✓ | 02-34 | Çok-fonksiyonlu çıkış terminali için frekans çıkışı seviyesi ayarı | 0.00~600.00Hz | 0.00 |
| ✓ | 02-35 | Reset ve enerjilenme sonrası harici çalışma kontrolü seçimi | 0: Pasif (Disable) 1: Reset sonrası RUN komutu mevcut ise sürücü çalışır | 0 |
| ✓ | 02-47 | Motor Sıfır-Hız Seviyesi | 0~65535 rpm | 0 |
| ✓ | 02-48 | Çözünürlük Anahtarı Maksimum Frekansı | 0.01~600.00Hz | 60.00 |
| ✓ | 02-49 | Maksimum çıkış frekansı anahtar gecikme zamanı | 0.000~65.000 sn | 0.000 |
| ✓ | 02-50 | Çoklu-fonksiyon giriş terminali durumu | Çoklu-fonksiyon giriş terminalleri durumu gösterir | Sadece okunur |
| | 02-51 | Çoklu-fonksiyon çıkış terminali durumu | Çoklu-fonksiyon çıkış terminalleri durumu gösterir | Sadece okunur |
| | 02-52 | PLC'de kullanılan Harici Giriş Terminallerini göster | PLC giriş terminallerinin durumunu gösterir | Sadece okunur |
| | 02-53 | PLC'de kullanılan Harici Çıkış Terminallerini göster | PLC çıkış terminallerinin durumunu gösterir | Sadece okunur |
| | 02-54 | Harici terminal tarafından uygulanan frekans komutunu göster | Sadece okunur | Sadece okunur |
| | 02-57 | Dahili veya Harici olarak Mix aktif seçimi | 0~65535 | 0 |
| | 02-58 | Dahili Mix aktif değeri | 0~65535 | 0 |

Grup 3 Analog Giriş/Çıkış Parametreleri

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--|--|---------------|-----|
| ✓ 03-00 | Analog Giriş 1 (AVI1) | 0: Fonksiyon yok | 1 | |
| ✓ 03-01 | Analog Giriş 2 (ACI) | 1: Frekans komutu | 0 | |
| | | 4: PID set değeri | | |
| | | 5: PID geribesleme sinyali | | |
| | | 6: PTC termistör giriş değeri | | |
| | | 11: PT100 termistör giriş değeri | | |
| | | 12~17: Rezerve | | |
| ✓ 03-03 | AVI1 Analog Giriş Eğimi | -100.0~100.0% | 0 | |
| ✓ 03-04 | ACI Analog Giriş Eğimi | -100.0~100.0% | 0 | |
| ✓ 03-05 | AVI2 Analog Pozitif Voltaj Giriş Eğimi | -100.0~100.0% | 0 | |
| ✓ 03-06 | Rezerve | | | |
| ✓ 03-07 | Pozitif/negatif Eğitim Modu(AVI1) | 0: Eğitim yok | 0 | |
| ✓ 03-08 | Pozitif/negatif Eğitim Modu (ACI) | 1: Eğitimden küçük = eğitim | | |
| ✓ 03-09 | Pozitif/negatif Eğitim Modu (AVI2) | 2: Eğitimden büyük = eğitim | | |
| | 03-10 | 3: Merkez noktasında iken eğitim voltajının mutlak değeri | | |
| | | 4: Merkezi eğitim | | |
| ✓ 03-11 | Analog Giriş Kazancı 1 (AVI1) | -500.0~500.0% | 100.0 | |
| ✓ 03-12 | Analog Giriş Kazancı 2 (ACI) | -500.0~500.0% | 100.0 | |
| ✓ 03-13 | Analog Pozitif Giriş Kazancı 3 (AVI2) | -500.0~500.0% | 100.0 | |
| ✓ 03-14 | Rezerve | | | |
| ✓ 03-15 | Analog Giriş Filtre Zamanı (AVI1) | 0.00~2.00 saniye | 0.01 | |
| ✓ 03-16 | Analog Giriş Filtre Zamanı (ACI) | 0.00~2.00 saniye | 0.01 | |
| ✓ 03-17 | Analog Giriş Filtre Zamanı (AVI2) | 0.00~2.00 saniye | 0.01 | |
| ✓ 03-18 | Analog Giriş İlave Fonksiyonu | 0: Pasif (AVI1, ACI, AVI2) 1: Aktif | 0 | |
| ✓ 03-19 | ACI Sinyal Kaybı | 0: Pasif (Disable) 1: Çalışmaya son frekans ile devam et 2: 0Hz'e yavaşla 3: Aniden dur ve ACE göster | 0 | |
| ✓ 03-20 | Çok-fonksiyonlu Çıkış 1 (AFM1) | 0: Çıkış frekansı (Hz) | 0 | |
| ✓ 03-23 | Çok-fonksiyonlu Çıkış 2 (AFM2) | 1: Frekans komutu(Hz) | 0 | |
| | | 2: Motor hızı (Hz) | | |
| | | 3: Çıkış akımı (rms) | | |
| | | 4: Çıkış voltajı | | |
| | | 5: DC Bus voltajı | | |
| | | 6: Güç faktörü | | |
| | | 7: Güç | | |
| | | 9: AVI1 | | |
| | | 10: ACI | | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--------------|--|---|---------------|
| | | 11: AVI2 20: CANopen analog çıkış 21: RS485 analog çıkış 22: Haberleşme kartı analog çıkış 23: Sabit voltaj çıkışı | | |
| ✓ | 03-21 | Analog Çıkış 1 Kazancı 1 (AFM1) | 0~500.0% | 100.0 |
| ✓ | 03-22 | Geri (REV) yönde Analog Çıkış 1 Değeri (AFM1) | 0: Mutlak çıkış voltajı 1: Geri yönde çıkış 0V; İleri yönde çıkış 0-10V 2: Geri yönde çıkış 5-0V; İleri yönde çıkış 5-10V | 0 |
| ✓ | 03-24 | Analog Çıkış 2 Kazancı (AFM2) | 0~500.0% | 100.0 |
| ✓ | 03-25 | Geri (REV) yönde Analog Çıkış 2 Değeri (AFM2) | 0: Mutlak çıkış voltajı 1: Geri yönde çıkış 0V; İleri yönde çıkış 0-10V 2: Geri yönde çıkış 5-0V; İleri yönde çıkış 5-10V | 0 |
| ✓ | 03-26 | Gösterge Filtresi (AFM 1) | 0.001~65.535 saniye | 0 |
| ✓ | 03-27 | Gösterge Filtresi (AFM 2) | 0.001~65.535 saniye | 0 |
| ✓ | 03-28 | AVI1 Seçimi | 0: 0-10V 1: 0-20mA 2: 4-20mA | 0 |
| ✓ | 03-29 | ACI Seçimi | 0: 4-20mA 1: 0-10V 2: 0-20mA | 0 |
| ✓ | 03-30 | PLC Analog Çıkış Terminalleri Durumu | PLC analog çıkış terminalleri durumunu gösterir | Sadece okunur |
| | 03-31 | AFM2 0-20mA Çıkış Seçimi | 0: 0-20mA Çıkış 1: 4-20mA Çıkış | 0 |
| | 03-32 | AFM1 DC Çıkış Ayarı Seviyesi | 0.00~100.00% | 0.00 |
| | 03-33 | AFM2 DC Çıkış Ayarı Seviyesi | 0.00~100.00% | 0.00 |
| | 03-34~03-49 | Rezerve | Rezerve | |
| | 03-50 | AI hesaplama seçimi | 0~7 | 0 |
| | 03-51 | AVI1 Nokta 1 – voltajı | 0~10.00 / 0~20.00 | 0 |
| | 03-52 | AVI1 Nokta 1- yüzdesi | 0~100% | 0 |
| | 03-53 | AVI1 Nokta 2 – voltajı | 0~10.00 / 0~20.00 | 5.00 |
| | 03-54 | AVI1 Nokta 2- yüzdesi | 0~100% | 50 |
| | 03-55 | AVI1 Nokta 3 – voltajı | 0.00~10.00 / 0.00~20.00 | 10.00 |
| | 03-56 | AVI1 Nokta 3- yüzdesi | 0~100% | 100 |
| | 03-57 | ACI Nokta 1- voltajı | 0.00~10.00 / 0.00~20.00 | 4.00 |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|------------------------|------------------------|---------------|-----|
| 03-58 | ACI Nokta 2 – yüzdesi | 0~100% | 0 | |
| 03-59 | ACI Nokta 2 – voltajı | 0.00~10.00 / 0~20.00 | 12.00 | |
| 03-60 | ACI Nokta 2- yüzdesi | 0~100% | 50 | |
| 03-61 | ACI Nokta 3 – voltajı | 0.00~10.00 /0.00~20.00 | 20.00 | |
| 03-62 | ACI Nokta 3- yüzdesi | 0~100% | 100 | |
| 03-63 | AVI2 Nokta 1 - voltajı | 0.00~10.00V | 0.00 | |
| 03-64 | AVI2 Nokta 1 - yüzdesi | 0~100% | 0 | |
| 03-65 | AVI2 Nokta 2 - voltajı | 0.00~10.00V | 5.00 | |
| 03-66 | AVI2 Nokta 2 - yüzdesi | 0~100% | 50 | |
| 03-67 | AVI2 Nokta 3 - voltajı | 0.00~10.00V | 10.00 | |
| 03-68 | AVI2 Nokta 3 - yüzdesi | 0~100% | 100 | |

Grup 4 Çoklu-adım Hız Parametreleri

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|-----------------------|---------------|---------------|-----|
| ↗ 04-00 | 1. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-01 | 2. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-02 | 3. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-03 | 4. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-04 | 5. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-05 | 6. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-06 | 7. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-07 | 8. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-08 | 9. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-09 | 10. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-10 | 11. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-11 | 12. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-12 | 13. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-13 | 14. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |
| ↗ 04-14 | 15. Adım Hız Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0 | |

Grup 5 Motor Parametreleri

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|---------------|--|--|---------------|-----|
| 05-00 | Motor Auto Tuning | 0: Fonksiyon yok 1: İndüksiyon motoru dinamik durumda iken ölçer (motor mili döner) (Rs, Rr, Lm, Lx, yüksüz akım) 2: İndüksiyon motoru statik durumda iken ölçer (motor mili dönmez) | 0 | |
| 05-01 | İndüksiyon Motor 1 Tam-yük Akımı (A) | 10~120% sürücü akım oranı | ### | |
| 05-02 | İndüksiyon Motor 1 güç oranı (kW) | 0~655.35kW | ### | |
| 05-03 | İndüksiyon Motor 1 hız oranı (rpm) | 0~65535 1710(60Hz 4 kutup) ; 1410(50Hz 4 kutup) | 1710 | |
| 05-04 | İndüksiyon Motor 1 Kutup Sayısı | 2~20 | 4 | |
| 05-05 | İndüksiyon Motor 1 yüksüz akımı (A) | 0~ Pr.05-01 fabrika ayarı | ### | |
| 05-06 | İndüksiyon Motor 1 Stator Direnci (Rs) | 0~65535mΩ | 0 | |
| 05-07 | İndüksiyon Motor 1 Rotor Direnci (Rr) | 0~65535mΩ | 0 | |
| 05-08 | İndüksiyon Motor 1 Mıknatıslanma Endüktansı (Lm) | 0~65535mH | 0 | |
| 05-09 | İndüksiyon Motor 1 Stator Endüktansı (Lx) | 0~65535mH | 0 | |
| 05-10 ~ 05-12 | Rezerve | | | |
| 05-13 | İndüksiyon Motor 2 Tam-yük Akımı (A) | 10~120% | ### | |
| 05-14 | İndüksiyon Motor 2 güç oranı (kW) | 0~655.35kW | ### | |
| 05-15 | İndüksiyon Motor 2 hız oranı (rpm) | 0~65535 1710(60Hz 4 kutup) ; 1410(50Hz 4 kutup) | 1710 | |
| 05-16 | İndüksiyon Motor 2 Kutup Sayısı | 2~20 | 4 | |
| 05-17 | İndüksiyon Motor 2 yüksüz akımı (A) | 0~ Pr.05-01 fabrika ayarı | ### | |
| 05-18 | İndüksiyon Motor 2 Stator Direnci (Rs) | 0~65.535Ω | 0 | |
| 05-19 | İndüksiyon Motor 2 Rotor Direnci (Rr) | 0~65.535Ω | 0 | |
| 05-20 | İndüksiyon Motor 2 Mıknatıslanma Endüktansı (Lm) | 0~65535mH | 0 | |
| 05-21 | İndüksiyon Motor 2 Stator Endüktansı (Lx) | 0~65535mH | 0 | |
| 05-22 | İndüksiyon Motor 1/ 2 Seçimi | 1: Motor 1 2: Motor 2 | 1 | |
| 05-23 | İndüksiyon Motor Y-bağlantı/Δ-bağlantı geçiş frekansı | 0.00~600.00Hz | 60.00 | |
| 05-24 | İndüksiyon Motor Y-bağlantı/Δ-bağlantı geçiş frekansı | 0: Pasif 1: Aktif | 0 | |
| 05-25 | İndüksiyon Motor Y-bağlantı/Δ-bağlantı geçişi gecikme zamanı | 0.000~60.000 saniye | 0.200 | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|---------------------|--------------------------------------|----------|---------------|-----|
| 05-26 ~ 05-30 | Rezerve | | | |
| 05-31 | Toplam Motor Çalışma Zamanı (Dakika) | 00~1439 | 0 | |
| 05-32 | Toplam Motor Çalışma Zamanı (gün) | 00~65535 | 0 | |

Grup 6 Koruma Parametreleri

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|---|--|----------------------------------|-----|
| ⚡ 06-00 | Düşük Voltaj Seviyesi | 230V : 160.0~220.0Vdc 460V : 320.0~440.0Vdc | 180.0 360,0 | |
| ⚡ 06-01 | Aşırı-voltaj Durma Engeli | 230V: 0.0~450.0Vdc 460V: 0.0~900.0Vdc | 380.0 760.0 | |
| ⚡ 06-02 | Aşırı-voltaj Durma Engeli Seçimi | 0: Geleneksel aşırı-voltaj durma engeli 1: Gelişmiş aşırı-voltaj durma engeli | 0 | |
| ⚡ 06-03 | Hızlanmada Aşırı-akım Durma Engeli | Normal yük: 0~160%(100%: sürücünün akım oranı); Hafif yük: 0~130%(100%: sürücünün akım oranı) | Normal yük:120; Hafif yük:120 | |
| ⚡ 06-04 | Çalışmada Aşırı-akım Durma Engeli | Normal yük: 0~160%(100%: sürücünün akım oranı); Hafif yük: 0~130%(100%: sürücünün akım oranı) | Normal yük:120; Hafif yük:120 | |
| ⚡ 06-05 | Sabit Hızda Durma Engeli Hızlanma / Yavaşlama Zamanı Seçimi | 0: mevcut hızl./yavaş. zamanı 1: 1. hızl./yavaş. zamanı 2: 2. hızl./yavaş. zamanı 3: 3. hızl./yavaş. zamanı 4: 4. hızl./yavaş. zamanı 5: 5. hızl./yavaş. zamanı | 0 | |
| ⚡ 06-06 | Aşırı-tork Algılama Seçimi (OT1) | 0: Fonksiyon yok 1: Sabit hızda çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 2: Sabit hızda çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur 3: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 4: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur | 0 | |
| ⚡ 06-07 | Aşırı-tork Algılama Seviyesi (OT1) | 10~200% (100%: sürücünün akım oranı) | 120 | |
| ⚡ 06-08 | Aşırı-tork Algılama Zamanı (OT1) | 0.0~60.0 saniye | 0.1 | |
| ⚡ 06-09 | Aşırı-tork Algılama Seçimi (OT2) | 0: Fonksiyon yok 1: Sabit hızda çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 2: Sabit hızda çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur 3: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 4: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur | 0 | |
| ⚡ 06-10 | Aşırı-tork Algılama Seviyesi (OT2) | 10~200% (100%: sürücünün akım oranı) | 120 | |
| ⚡ 06-11 | Aşırı-tork Algılama Zamanı (OT2) | 0.0~60.0 saniye | 0.1 | |
| ⚡ 06-12 | Akım Limiti | 0~200% (100%: sürücünün akım oranı) | 150% | |
| ⚡ 06-13 | Elektronik Termik Röle Seçimi(Motor 1) | 0: Inverter motor 1: Standart motor 2: Pasif (Disable) | 2 | |
| ⚡ 06-14 | Motor 1 Elektronik Termik Karakteristiği | 30.0~600.0 saniye | 60.0 | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|---------------------------------|--|---------------|-----|
| ↗ 06-15 | Soğutucu Aşırı-ısı (OH) Uyarısı | 0.0~110.0°C | 85.0 | |
| ↗ 06-16 | Durma Engeli Limit Seviyesi | 0: Hata kaydı yok | 50 | |
| 06-17 | Son Hata Kaydı | 1: Hızlanmada aşırı-akım (ocA) | 0 | |
| 06-18 | İkinci Hata Kaydı | 2: Yavaşlamada aşırı-akım (ocd) | 0 | |
| 06-19 | Üçüncü Hata Kaydı | 3: Sabit hızda aşırı-akım (ocn) | 0 | |
| 06-20 | Dördüncü Hata Kaydı | 4: Toprak hatası (GFF) | 0 | |
| 06-21 | Beşinci Hata Kaydı | 5: IGBT kısa-devre (occ) | 0 | |
| 06-22 | Altıncı Hata Kaydı | 6: Stop'da aşırı-akım (ocS) | 0 | |
| | | 7: Hızlanmada aşırı-voltaj (ovA) | | |
| | | 8: Yavaşlamada aşırı-voltaj (ovd) | | |
| | | 9: Sabit hızda aşırı-voltaj (ovn) | | |
| | | 10: Stop'da aşırı-voltaj (ovS) | | |
| | | 11: Hızlanmada düşük-voltaj (LvA) | | |
| | | 12: Yavaşlamada düşük-voltaj (Lvd) | | |
| | | 13: Sabit hızda düşük-voltaj (Lvn) | | |
| | | 14: Stop'da düşük voltaj (LvS) | | |
| | | 15: Faz kaybı koruması (OrP) | | |
| | | 16: IGBT aşırı-ısı (oH1) | | |
| | | 17: Kondansatör aşırı-ısı (oH2) | | |
| | | 18: tH1o (TH1 açık: IGBT aşırı-ısı koruma hatası) | | |
| | | 19: tH2o (TH2 açık: Kondansatör aşırı-ısı koruma hatası) | | |
| | | 20: Rezerve | | |
| | | 21: Sürücü aşırı-yük (oL) | | |
| | | 22: Elektronik termik röle 1 (EoL1) | | |
| | | 23: Elektronik termik röle 2 (EoL2) | | |
| | | 24: Motor aşırı ısı (oH3) (PTC) | | |
| | | 25: Rezerve | | |
| | | 26: Aşırı-tork 1 (ot1) | | |
| | | 27: Aşırı-tork 2 (ot2) | | |
| | | 28: Düşük akım (uC) | | |
| | | 29: Rezerve | | |
| | | 30: Memory yazma hatası (cF1) | | |
| | | 31: Memory yazma hatası (cF2) | | |
| | | 32: Rezerve | | |
| | | 33: U-faz akımı algılama hatası (cd1) | | |
| | | 34: V- faz akımı algılama hatası (cd2) | | |
| | | 35: W- faz akımı algılama hatası (cd3) | | |
| | | 36: Tutma akımı algılama hatası (Hd0) | | |
| | | 37: Aşırı-akım algılama hatası (Hd1) | | |
| | | 38: Aşırı-voltaj algılama hatası (Hd2) | | |
| | | 39: Toprak akımı algılama hatası (Hd3) | | |
| | | 40: Auto tuning hatası (AUE) | | |
| | | 41: PID geribesleme kaybı(AFE) | | |
| | | 42-43-44-45-46-47 Rezerve | | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--------------|--|--|------|
| | | 48: Analog akım giriş hatası (ACE) 49: Harici hata girişi (EF) 50: Acil stop (EF1) 51: Harici Base Block (bb) 52: Şifre hatası (PcodE) 53: Rezerve 54: Haberleşme hatası (CE1) 55: Haberleşme hatası (CE2) 56: Haberleşme hatası (CE3) 57: Haberleşme hatası (CE4) 58: Haberleşme Zaman Aşımı (CE10) 59: PU Zaman-aşımı (CP10) 60: Fren transistor hatası (bF) 61: Y-bağlantı/Δ-bağlantı anahtar hatası (ydc) 62: Yavaşlamada Enerji Backup Hatası (dEb) 63: Kayma hatası (oSL) 64, 65: Rezerve 74: Yangın modu çıkışı 79: U faz aşırı akım (Uocc) 80: V faz aşırı akım (Vocc) 81: W faz aşırı akım (Wocc) 82: U fazı çıkış faz kaybı(OPHL) 83: V fazı çıkış faz kaybı(OPHL) 84: W fazı çıkış faz kaybı (OPHL) 85~100: Rezerve 101: CANopen yazılım bağlantı kesilme 1 (CGdE) 102: CANopen yazılım bağlantı kesilme 2 (CHbE) 103: CANopen senkron hatası (CSyE) 104: CANopen donanım bağlantı kesilmesi (CbFE) 105: CANopen index ayar hatası (CIdE) 106: CANopen slave istasyon numarası ayarı hatası (CAde) 107: CANopen index ayarı limiti aştu (CFrE) | | |
| ✓ | 06-23 | Hata Çıkış Seçeneği 1 | 0~65535 (hata kodu için bit tablosuna bakınız) | 0 |
| ✓ | 06-24 | Hata Çıkış Seçeneği 2 | 0~65535 (hata kodu için bit tablosuna bakınız) | 0 |
| ✓ | 06-25 | Hata Çıkış Seçeneği 3 | 0~65535 (hata kodu için bit tablosuna bakınız) | 0 |
| ✓ | 06-26 | Hata Çıkış Seçeneği 4 | 0~65535 (hata kodu için bit tablosuna bakınız) | 0 |
| ✓ | 06-27 | Elektronik Termik Röle 2 Seçimi (Motor 2) | 0: Inverter motor 1: Standart motor 2: Pasif (Disable) | 2 |
| ✓ | 06-28 | Motor 2 için Elektronik Termik karakteristiği | 30.0~600.0 saniye | 60.0 |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--------------|---|--|---------------|
| ✓ | 06-29 | PTC Algılama Seçimi | 0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok | 0 |
| ✓ | 06-30 | PTC Seviyesi | 0.0~100.0% | 50.0 |
| ✓ | 06-31 | Hata olduğunda frekans komutu | 0.00~655.35 Hz | Sadece okunur |
| | 06-32 | Hata olduğunda çıkış frekansı | 0.00~655.35 Hz | Sadece okunur |
| | 06-33 | Hata olduğunda çıkış voltajı | 0.0~6553.5 V | Sadece okunur |
| | 06-34 | Hata olduğunda DC-BUS voltaj | 0.0~6553.5 V | Sadece okunur |
| | 06-35 | Hata olduğunda çıkış akımı | 0.00~655.35 Amper | Sadece okunur |
| | 06-36 | Hata olduğunda IGBT sıcaklığı | 0.0~6553.5 °C | Sadece okunur |
| | 06-37 | Hata olduğunda kondansatör sıcaklığı | 0.0~6553.5 °C | Sadece okunur |
| | 06-38 | Hata olduğunda rpm motor hızı | 0~65535 | Sadece okunur |
| | 06-39 | Hata olduğunda tork komutu | 0~65535 | Sadece okunur |
| | 06-40 | Hata olduğunda çoklu-fonksiyon giriş terminali durumu | 0~65535 | Sadece okunur |
| | 06-41 | Hata olduğunda çoklu-fonksiyon çıkış terminali durumu | 0~65535 | Sadece okunur |
| | 06-42 | Hata olduğunda sürücü durumu | 0~65535 | Sadece okunur |
| | 06-43 | Rezerve | | |
| | 06-44 | Rezerve | | |
| | 06-45 | Çıkış faz kaybı algılandığında çalışma seçimi (OPHL) | 0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok | 3 |
| | 06-46 | Çıkış Faz Kaybı Yavaşlama Zamanı | 0.000~65.535 saniye | 0.500 |
| | 06-47 | Akım Bant Genişliği | 0.00~655.35% | 1.00 |
| | 06-48 | Çıkış Faz Kaybı DC Fren Zamanı | 0.000~65.535 saniye | 0.100 |
| | 06-49 | Rezerve | | |
| | 06-50 | Giriş Faz Kaybı Algılama Zamanı | 0.00~600.00 saniye | 0.20 |
| | 06-51 | Rezerve | | |
| | 06-52 | Giriş Faz Kaybı Dalgalanması | 230V model: 0.0~160.0 Vdc 460V model: 0.0~320.0 Vdc | 30.0 /60.0 |
| | 06-53 | Giriş Faz Kaybı Algılandığında Çalışma Seçimi (OrP) | 0: uyar ve rampalı dur 1: uyar ve serbest dur | 0 |
| | 06-54 | Rezerve | | |
| | 06-55 | Azaltma (Derating) Koruması | 0: yük akımı ve sıcaklığa göre sabit akım oranı ve taşıyıcı dalga limiti 1: taşıyıcı dalga ayarına göre sabit taşıyıcı frekans ve yük akım limiti 2: sabit akım oranı (0 ayarı ile aynı), fakat akım limiti kapalı | 0 |
| | 06-56 | PT100 Algılama Seviyesi 1 | 0.000~10.000V | 5.000 |
| | 06-57 | PT100 Algılama Seviyesi 2 | 0.000~10.000V | 7.000 |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--|---|---------------|-----|
| 06-58 | PT100 Seviye 1 Frekans Koruması | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| 06-59 | Rezerve | | | |
| 06-60 | Yazılım GFF Algılama Akım Seviyesi | 0.0~6553.5 % | 60.0 | |
| 06-61 | Yazılım GFF Algılama Filtre Zamanı | 0.0~6553.5 saniye | 0.10 | |
| 06-62 | dEb Pasif Seviyesi | 230V serisi: 0.0~220.0 Vdc 460V serisi: 0.0~440.0 Vdc | 180.0 /360.0 | |
| 06-63 | Hata kaydı 1 (Dak) | 0~65535 dakika | Sadece okunur | |
| 06-64 | Hata kaydı 2 (Dak) | 0~65535 dakika | Sadece okunur | |
| 06-65 | Hata kaydı 3 (Dak) | 0~65535 dakika | Sadece okunur | |
| 06-66 | Hata kaydı 4 (Dak) | 0~65535 dakika | Sadece okunur | |
| 06-67 | Hata kaydı 5 (Dak) | 0~65535 dakika | Sadece okunur | |
| 06-68 | Hata kaydı 6 (Dak) | 0~65535 dakika | Sadece okunur | |
| 06-69 | Hatalar arası zaman aralığı (gün) | Sadece okunur | Sadece okunur | |
| 06-70 | Hatalar arası zaman aralığı (dakika) | Sadece okunur | Sadece okunur | |
| 06-71 | Düşük Akım Ayarı Seviyesi | 0 ~ 100.0 % | 0 | |
| 06-72 | Düşük Akım Algılama Zamanı | 0 ~ 360.00 saniye | 0 | |
| 06-73 | Düşük akım davranışı | 0: Fonksiyon yok 1: Uyar ve serbest dur 2: Uyar ve 2. Yavaşlama zamanı ile rampalı dur 3: Uyar ve çalışmaya devam et | 0 | |
| 06-80 | Yangın modu | 0: Fonksiyon yok 1: İleri (Forward) çalışma 2: Geri (Reverse) çalışma | 0 | |
| 06-81 | Yangın (Fire) modu çalıştığı zaman çalışma frekansı (Hz) | 0.00 - 600.00 Hz | 6000 | |
| 06-82 | Yangın (Fire) bypass mod aktif durumu | 0: Bypass pasif 1: Bypass aktif | 0 | |
| 06-83 | Yangın (Fire) bypass mod olduğunda gecikme zamanı | 0.0 to 6550.0 saniye | 0 | |
| 06-84 | Yangın (Fire) Modu sayıcı otomatik reset | 0 - 10 | 0 | |
| 06-85 | Otomatik sayıcı reset zamanı uzunluğu (saniye) | 0.0 - 6000.0 saniye | 600 | |

Grup 7 Özel Parametreler

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|---|---|----------------|-----|
| ↗ 07-00 | Yazılım Fren Seviyesi | 230V: 350.0~450.0Vdc 460V: 700.0~900.0Vdc | 380.0 760.0 | |
| ↗ 07-01 | DC Fren Akım Seviyesi | 0~100% | 0 | |
| ↗ 07-02 | Başlangıçta DC Fren Zamanı | 0.0~60.0 saniye | 0.0 | |
| ↗ 07-03 | Stop'da DC Fren Zamanı | 0.0~60.0 saniye | 0.0 | |
| ↗ 07-04 | DC Fren Başlangıç Frekansı | 0.00~600.00Hz | 0.00 | |
| ↗ 07-05 | Rezerve | | | |
| ↗ 07-06 | Ani Elektrik Kesintisi Sonrası Restart | 0: Çalışmayı durdur 1: Hız araması elektrik kesilmeden önceki son hızdan başlar. 2: Hız araması minimum çıkış frekansından başlar | 0 | |
| ↗ 07-07 | Elektrik kesintisi için izin verilen zaman | 0.1~20.0 saniye | 2.0 | |
| ↗ 07-08 | Base Block Zamanı | 0.1~5.0 saniye | 0.5 | |
| ↗ 07-09 | Hız Arama için Maksimum Akım | 20~200% | 50 | |
| ↗ 07-10 | Base Block Hız Araması (oc, ov, bb) | 0: Çalışma Stop 1: Hız araması mevcut hızdan başlar 2: Hız araması minimum çıkış frekansı ile başlar | 0 | |
| ↗ 07-11 | Hata sonrası otomatik reset sayısı # | 0~10 | 0 | |
| ↗ 07-12 | Başlangıçta Hız Araması | 0: Pasif (Disable) 1: Maksimum çıkış frekansından başlayarak hız araması 2: Başlangıç motor frekansından başlayarak hız araması 3: Minimum çıkış frekansından başlayarak hız araması | 0 | |
| ↗ 07-13 | Ani elektrik kesintisinde yavaşlama zamanı (dEb fonksiyonu:) | 0: Pasif (Disable) 1: 1. yavaşlama zamanı 2: 2. yavaşlama zamanı 3: 3. yavaşlama zamanı 4: 4. yavaşlama zamanı 5: Aktif yavaşlama zamanı 6: Oto yavaşlama zamanı | 0 | |
| ↗ 07-14 | dEb Geri dönüş Zamanı | 0.0~25.0 saniye | 0.0 | |
| ↗ 07-15 | Hızlanmada Dwell Zamanı | 0.00 ~ 600.00 saniye | 0.00 | |
| ↗ 07-16 | Hızlanmada Dwell Frekansı | 0.00 ~ 600.00Hz | 0.00 | |
| ↗ 07-17 | Yavaşlamada Dwell Zamanı | 0.00 ~ 600.00 saniye | 0.00 | |
| ↗ 07-18 | Yavaşlamada Dwell Frekansı | 0.00 ~ 600.00Hz | 0.00 | |

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not | |
|-----------|--------------|---|--|-------|--|
| ⚡ | 07-19 | Fan Soğutma Kontrol | 0: Fan her zaman ON 1: AC motor sürücüsü durduktan 1 dakika sonra, fan OFF olacak 2: AC motor sürücüsü çalışınca fan ON, AC motor sürücüsü durunca fan OFF. 3: Ön soğutucu sıcaklığına ulaşıldığında (yaklaşık 60 °C) fan ON. 4: Fan her zaman OFF | 0 | |
| ⚡ | 07-20 | Acil Stop (EF) & Stop Zorlama Seçimi | 0: Serbest durma 1: Yavaşlama zamanı 1 ile 2: Yavaşlama zamanı 2 ile 3: Yavaşlama zamanı 3 ile 4: Yavaşlama zamanı 4 ile 5: Sistem Yavaşlama 6: Otomatik Yavaşlama | 0 | |
| ⚡ | 07-21 | Otomatik enerji tasarrufu çalışması | 0: Pasif 1: Aktif | 0 | |
| ⚡ | 07-22 | Enerji tasarrufu kazancı | 10~1000% | 100 | |
| ⚡ | 07-23 | Otomatik Voltaj Düzenleme (AVR) Fonksiyonu | 0: AVR aktif 1: AVR pasif 2: AVR yavaşlamada pasif | 0 | |
| ⚡ | 07-24 | Tork komutu filtre zamanı (V/F ve SVC kontrol modu) | 0.001~10.000 saniye | 0.020 | |
| ⚡ | 07-25 | Kayma karşılama filtre zamanı (V/F ve SVC kontrol modu) | 0.001~10.000 saniye | 0.100 | |
| ⚡ | 07-26 | Tork Karşılama Kazancı (V/F ve SVC kontrol modu) | 0~10 | 0 | |
| ⚡ | 07-27 | Kayma Karşılama Kazancı (V/F ve SVC kontrol modu) | 0.00~10.00 | 0.00 | |
| ⚡ | 07-28 | Rezerve | | | |
| ⚡ | 07-29 | Kayma Sapma Seviyesi | 0.0~100.0% | 0 | |
| ⚡ | 07-30 | Kayma Sapma Algılama Zamanı | 0.0~10.0 saniye | 1.0 | |
| ⚡ | 07-31 | Aşırı Kayma Davranışı | 0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok | 0 | |
| ⚡ | 07-32 | Motor Hunting Kazancı | 0~10000 | 1000 | |
| | 07-33 | Pr.07-11 (hata sonrası yeniden başlama #) otomatik reset zamanı | 0.0~6000.0 saniye | 60.0 | |
| | 07-34 | Kp: Otomatik Hızlanma / Yavaşlama | 0~65535 | 40 | |
| | 07-35 | Ki: Otomatik Hızlanma / Yavaşlama | 0~65535 | 1 | |
| | 07-36 | Güç üretim kayma karşılama kazancı | 0.00 ~1.00 | 1.00 | |
| | 07-37~07-49 | Rezerve | | | |
| | 07-50 | PWM Fan Hızı 0~100% | 0~100 | 60 | |

Grup 8 Yüksek-fonksiyonlu PID Parametreleri

| Parametre | Fonksiyonlar | Ayarlar | Fabrika Ayarı | Not |
|-----------|--------------------------------------|--|---|-----|
| ↗ 08-00 | PID Geribesleme için Giriş Terminali | 0: Fonksiyon yok 1: Negatif PID geribesleme: AV11 (Pr.03-00) harici terminalden giriş 4: Pozitif PID geribesleme: AV11 (Pr.03-00) harici terminalden giriş | 0 | |
| ↗ 08-01 | Oransal Kazanç (P) | 0.0~500.0% | 80.0 | |
| ↗ 08-02 | Integral Zamanı (I) | 0.00~100.00sec | 1.00 | |
| ↗ 08-03 | Türev Kontrol (D) | 0.00~1.00sec | 0.00 | |
| ↗ 08-04 | Integral Kontrol için Üst Limit | 0.0~100.0% | 100.0 | |
| ↗ 08-05 | PID Çıkış Frekans Limiti | 0.0~110.0% | 100.0 | |
| | 08-06 | Rezerve | | |
| ↗ 08-07 | PID Gecikme Zamanı | 0.0~ 35 saniye | 0.0 | |
| ↗ 08-08 | Geribesleme Sinyali Algılama Zamanı | 0.0~3600.0 saniye | 0.0 | |
| ↗ 08-09 | Geribesleme Hata Davranışı | 0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyar ve son frekans ile çalış | 0 | |
| ↗ 08-10 | Uyku (Sleep) Frekansı | 0.00 ~ 600.00Hz veya 0~200.00% | 0.00 | |
| ↗ 08-11 | Uyanma (Wake-up) Frekansı | 0.00 ~ 600.00Hz veya 0~200.00% | 0.00 | |
| ↗ 08-12 | Uyku (Sleep) Zamanı | 0.0 ~ 6000.0 saniye | 0.0 | |
| ↗ 08-13 | PID Sapma Seviyesi | 1.0 ~ 50.0% | 10.0 | |
| ↗ 08-14 | PID Sapma Zamanı | 0.1~300.0 saniye | 5.0 | |
| ↗ 08-15 | PID Geribesleme için Filtre Zamanı | 0.1~300.0 saniye | 5.0 | |
| ↗ 08-16 | PID Kompanzasyon Seçimi | 0: Parametre ayarı 1: Analog giriş | 0 | |
| ↗ 08-17 | PID Kompanzasyon değeri | -100.0~+100.0% | 0 | |
| | 08-18 | Uyku (Sleep) Modu Fonksiyon Ayarı | 0: PID çıkış komutunu takip et 1: PID geribesleme sinyalini takip et | |
| | 08-19 | Uyanma (Wakeup) Integral Limiti | 0~200.0% | |
| | 08-20 | PID Mod Seçimi | 0: Seri haberleşme 1: Paralel haberleşme | 0 |
| | 08-21 | PID ile çalışma yönü değişimi izni | 0: Çalışma yönü değiştirilemez 1: Çalışma yönü değiştirilebilir | 0 |

Group 9 Communication Parameters

| Parameters | | Functions | Settings | Factory Setting | Note |
|------------|---------------------|------------------------------|--|-----------------|------|
| ↗ | 09-00 | COM1 Haberleşme Adresi | 1~254 | 1 | |
| ↗ | 09-01 | COM1 İletişim Hızı | 4.8~115.2Kbps | 9.6 | |
| ↗ | 09-02 | COM1 İletişim hata Davranışı | 0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarma ve çalışmaya devam et | 3 | |
| ↗ | 09-03 | COM1 Zaman aşımı Algılama | 0.0~100.0 saniye | 0.0 | |
| ↗ | 09-04 | COM1 Haberleşme Protokolü | 0: 7N1 (ASCII) 1: 7N2 (ASCII) 2: 7E1 (ASCII) 3: 7O1 (ASCII) 4: 7E2 (ASCII) 5: 7O2 (ASCII) 6: 8N1 (ASCII) 7: 8N2 (ASCII) 8: 8E1 (ASCII) 9: 8O1 (ASCII) 10: 8E2 (ASCII) 11: 8O2 (ASCII) 12: 8N1 (RTU) 13: 8N2 (RTU) 14: 8E1 (RTU) 15: 8O1 (RTU) 16: 8E2 (RTU) 17: 8O2 (RTU) | 1 | |
| ↗ | 09-05 ~ 09-08 | Rezerve | | | |
| ↗ | 09-09 | Cevap Gecikme Zamanı | 0.0~200.0ms | 2.0 | |
| ↗ | 09-10 | Haberleşme Ana Frekansı | 0.00~600.00Hz | 60.00 | |
| ↗ | 09-11 | Blok Transfer 1 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-12 | Blok Transfer 2 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-13 | Blok Transfer 3 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-14 | Blok Transfer 4 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-15 | Blok Transfer 5 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-16 | Blok Transfer 6 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-17 | Blok Transfer 7 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-18 | Blok Transfer 8 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-19 | Blok Transfer 9 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-20 | Blok Transfer 10 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-21 | Blok Transfer 11 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-22 | Blok Transfer 12 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-23 | Blok Transfer 13 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-24 | Blok Transfer 14 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-25 | Blok Transfer 15 | 0~65535 | 0 | |
| ↗ | 09-26 | Blok Transfer 16 | 0~65535 | 0 | |
| | 09-27 ~ 09-29 | Rezerve | | | |
| | 09-30 | Haberleşme Kod Çözme Metodu | 0: Eski Delta tanımlama(20XX) 1: Yeni Delta tanımlama(60XX) | 1 | |
| | 09-31 | COM1 Protokol | 0: RS485 1: BACnet | 0 | |
| | 09-34 | Rezerve | | | |
| | 09-35 | PLC Adresi | 1~254 | 2 | |
| | 09-36 | CANopen Slave Adresi | 0: Pasif 1~127 | 0 | |

| Parameters | Functions | Settings | Factory Setting | Note |
|---------------------|------------------------------------|--|-----------------|------|
| 09-37 | CANopen İletişim Hızı | 0: 1M 1: 500k 2: 250k 3: 125k 4: 100k (Sadece Delta) 5: 50k | 0 | |
| 09-38 | CANopen Frekans Kazancı | 1.00 ~ 2.00 | 1.00 | |
| 09-39 | CANopen Uyarı Kaydı | bit 0: CANopen Guarding Zaman aşımı bit 1: CANopen Heartbeat Zaman aşımı bit 2: CANopen SYNC Zaman aşımı bit 3: CANopen SDO Zaman aşımı bit 4: CANopen SDO buffer taşması bit 5: Can Bus Off bit 6: CANopen hata protokolü | 0 | |
| 09-40 | CANopen Çözme Metodu | 0: CP2000 serisi haberleşme tanımlaması 1: CANopen DS402 Standardı | 1 | |
| 09-41 | CANopen Haberleşme Durumu | 0: Node Reset Durumu 1: Com Reset Durumu 2: Boot up Durumu 3: Pre Operation Durumu 4: Operation Durumu 5: Stop Durumu | 0 | |
| 09-42 | CANopen Kontrol Durumu | 0: Kullanıma hazır değil durumu 1: Start engelleme durumu 2: Çalışma durumuna hazır 3: Çalışma durumunda 4: Operasyon aktif durumu 7: Hızlı stop aktif durumu 13: Hata tepkisi aktivasyon durumu 14: Hata durumu | 0 | |
| 09-43 | Reset CANopen Index | bit0: 20XX adresi 0'a resetle. bit1: 264X adresi 0'a resetle. bit2: 26AX adresi 0'a resetle. bit3: 60XX adresi 0'a resetle. | 0 | |
| 09-44 | Rezerve | | | |
| 09-45 | CANopen Master Fonksiyonu | 0: Pasif 1: Aktif | 0 | |
| 09-46 | CANopen Master Address | 1~127 | 100 | |
| 09-47 ~ 09-49 | Rezerve | | | |
| 09-50 | BACnet Dnet | 0~127 | 10 | |
| 09-51 | Bacnet Baud Rate | 96~384 | 384 | |
| 09-52 | BACnet Device ID L | 0~9999 | 1 | |
| 09-53 | BACnet Device ID H | 0~419 | 0 | |
| 09-54 | Rezerve | | | |
| 09-55 | BACnet Max Adresi | 0~127 | 127 | |
| 09-56 | BACnet Şifre | 0~65535 | 0 | |
| 09-60 | Haberleşme Kartı Tanımlamaları | 0: Haberleşme kartı yok 1: DeviceNet Slave 2: Profibus-DP Slave 3: CANopen Slave/Master 4: Modbus-TCP Slave 5: Ethernet/IP Slave 6~8: Rezerve | Sadece okunur | |
| 09-61 | Haberleşme Kartı Yazılım Versiyonu | Sadece okunur | Sadece okunur | |

| Parameters | Functions | Settings | Factory Setting | Note |
|---------------------|---|---|-----------------|------|
| 09-62 | Ürün Kodu | Sadece okunur | Sadece okunur | |
| 09-63 | Hata Kodu | Sadece okunur | Sadece okunur | |
| 09-64 ~ 09-69 | Rezerve | | | |
| 09-70 | Haberleşme Kartı Adresi | DeviceNet: 0-63 Profibus-DP: 1-125 | 1 | |
| 09-71 | DeviceNet Hız Ayarı | Standart DeviceNet: 0: 100Kbps 1: 125Kbps 2: 250Kbps 3: 1Mbps (Sadece Delta) Standart dışı DeviceNet: (Sadece Delta) 0: 10Kbps 1: 20Kbps 2: 50Kbps 3: 100Kbps 4: 125Kbps 5: 250Kbps 6: 500Kbps 7: 800Kbps 8: 1Mbps | 2 | |
| 09-72 | DeviceNet hızı için diğer ayar | 0: Pasif (Disable) Bu modda, standart DeviceNet hızı sadece 0,1,2,3 olabilir 1: Aktif (Enable) Bu modda, DeviceNet hızı CANopen ile aynı olabilir(0-8). | 0 | |
| 09-73 | Rezerve | | | |
| 09-74 | Rezerve | | | |
| 09-75 | Haberleşme Kartı IP Yapılandırması | 0: Statik IP 1: Dinamik IP (DHCP) | 0 | |
| 09-76 | Haberleşme Kartı IP Adresi 1 | 0~255 | 0 | |
| 09-77 | Haberleşme Kartı IP Adresi 2 | 0~255 | 0 | |
| 09-78 | Haberleşme Kartı IP Adresi 3 | 0~255 | 0 | |
| 09-79 | Haberleşme Kartı IP Adresi 4 | 0~255 | 0 | |
| 09-80 | Haberleşme Kartı Alt Ağ Ağ Maskesi 1 | 0~255 | 0 | |
| 09-81 | Haberleşme Kartı Alt Ağ Ağ Maskesi 2 | 0~255 | 0 | |
| 09-82 | Haberleşme Kartı Alt Ağ Ağ Maskesi 3 | 0~255 | 0 | |
| 09-83 | Haberleşme Kartı Alt Ağ Ağ Maskesi 4 | 0~255 | 0 | |
| 09-84 | Haberleşme Kartı Ağ Geçidi Adresi 1 | 0~255 | 0 | |
| 09-85 | Haberleşme Kartı Ağ Geçidi Adresi 2 | 0~255 | 0 | |
| 09-86 | Haberleşme Kartı Ağ Geçidi Adresi 3 | 0~255 | 0 | |
| 09-87 | Haberleşme Kartı Ağ Geçidi Adresi 4 | 0~255 | 0 | |
| 09-88 | Haberleşme Kartı için Şifre (Düşük word) | 0~255 | 0 | |
| 09-89 | Haberleşme Kartı için Şifre (Yüksek word) | 0~255 | 0 | |

| Parameters | | Functions | Settings | Factory Setting | Note |
|------------|-------|-------------------------------------|--|-----------------|------|
| | 09-90 | Haberleşme Kartı Reset | 0: Fonksiyon yok 1: Reset, fabrika ayarına döner | 0 | |
| | 09-91 | Haberleşme Kartı için İlave Ayarlar | Bit0: IP filtre aktif Bit1: İnternet parametreleri yazma aktif (1bit). İnternet parametre güncellemeleri kaydedildikten sonra bu bit pasif olacak. Bit 2: Şifre girişi aktif (1bit). İnternet parametre güncellemeleri kaydedildikten sonra bu bit pasif olacak. | 0 | |
| | 09-92 | Haberleşme Kartı Durumu | Bit 0: şifre aktif Haberleşme kartı için şifre ayarlandığı zaman, bu bit aktif olur. Şifre silinirse bu bit pasif olur. | 0 | |

12 POMPA Parametreleri

| Parameters | Functions | Settings | Factory Setting | Note |
|------------|--|---|-----------------|------|
| ↗ 12-00 | Döngüsel Kontrol | 0: Çalışma yok 1: Sabit Zamanlı Döngü (zaman ile) 2: Sabit miktarlı döngü (PID ile) 3: Sabit miktarlı kontrol 4: Sabit zamanlı döngü+Sabit miktar döngü 5: Sabit zamanlı döngü+ Sabit miktar kontrol | 0 | |
| ↗ 12-01 | Bağlanılacak motor sayısı | Sadece 1'den 8'e kadar motor bağlanabilir | 1 | |
| ↗ 12-02 | Herbir motorun çalışma zamanı (dak) | 0 - 65500 dakika | 0 | |
| ↗ 12-03 | Motor anahtarlama hızlanmadan (veya artmadan) dolayı gecikme zamanı | 0.0 - 3600.0 saniye | 10 | |
| ↗ 12-04 | Motor anahtarlama yavaşlamadan (veya azalmadan) dolayı gecikme zamanı (saniye) | 0.0 to 3600.0 saniye | 10 | |
| ↗ 12-05 | Sabit miktarlı döngü için motor anahtarlama gecikme zamanı | 0.0 - 3600.0 saniye | 100 | |
| ↗ 12-06 | Sabit miktarlı döngü için motor anahtarlama frekansı (Hz) | 0.00 - 600.00 Hz | 60.00 | |
| ↗ 12-07 | Sabit miktarlı döngü hata davranışı | 0: Tüm çıkışlar OFF'a al 1: Motorlar şebekeden enerjilenir ve çalışmaya devam eder. | 0 | |
| ↗ 12-08 | Yardımcı motor durma frekansı (Hz) | 0.00 - 600.00 Hz | 0 | |